

Action sur la fréquence.

Rappel / Introduction des Variateurs de vitesse pour Moteur Asynchrone.

- Variation Mécanique : Réducteur
- Variation Électrique : Variateur

Le Variateur de Vitesse (VV) est un convertisseur de fréquence qui permet de faire varier la tension du moteur Asyn. 3 Φ en alimentant les enroulements statoriques à tension et fréquence variable

$$\text{Méthode} \rightarrow \boxed{\begin{matrix} \text{VV} \\ \text{Variateur} \end{matrix}} \rightarrow (U_s, f_s) \text{ réglable.}$$

$f = 50 \text{ Hz}$

La fréquence et la tension du R_{SX} étant fixes

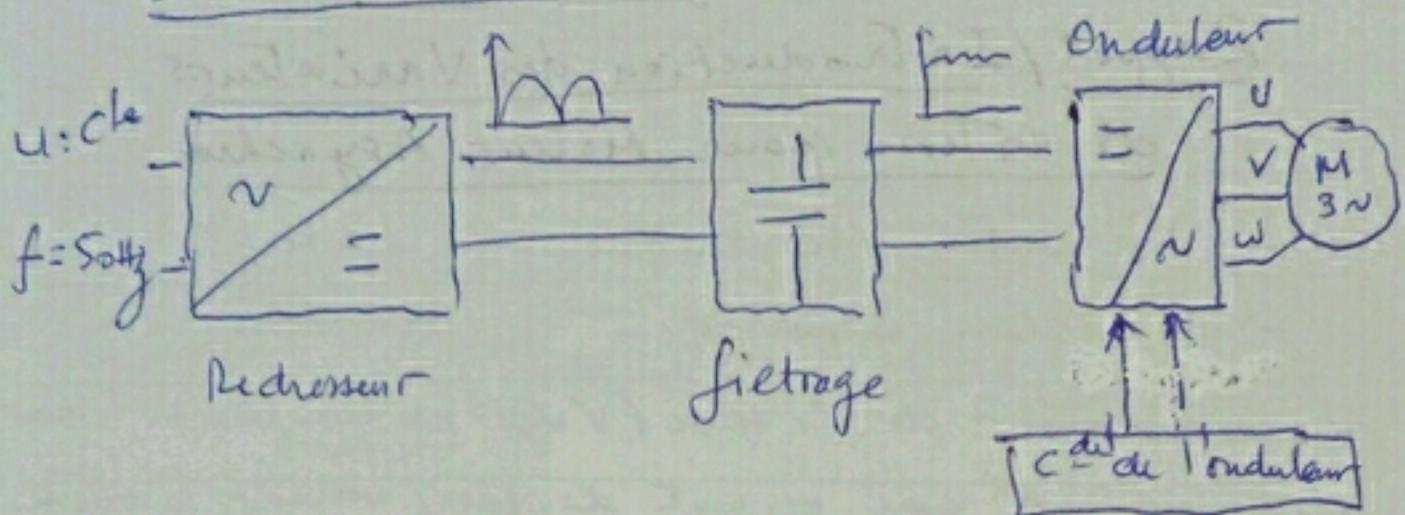
$$n_s = 60 \cdot \frac{f}{\Phi} ; \quad m = n_s (1 - g).$$

↳ Agir sur f ; ou sur " Φ " déjà vu.

Variateur fournit à partir d'un R_{SX} alternatif sous un 3 Φ , une tension alternative de valeur efficace et de fréquence variable.

Sert aussi : Contrôle la vitesse; accélération, déceleration, sens rotatif, ---

Structure interne

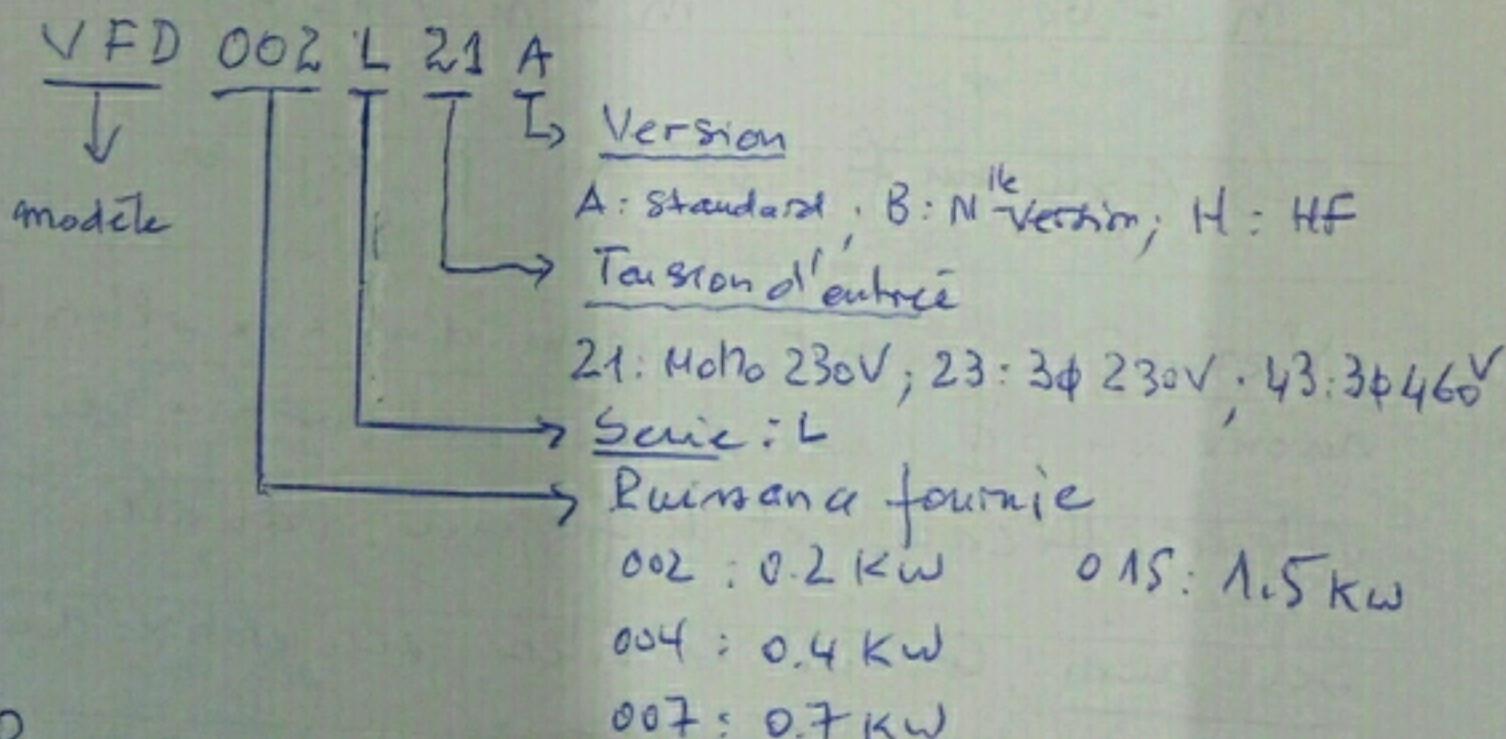


Choix du variateur

- Réseau d'alimentation : Tension
- Puissance utile du moteur : P_{util} $\leq P_{\text{vv}}$

Etude de Cas

Plaque signalétique d'un V.V.



Pour un moteur ayant $P_{\text{ut}} = 25\text{~W}$, ce variateur peut convenir : $P_{\text{vv}} = 200\text{~W} > P_{\text{ut}} = 25\text{~W}$.

et $U_{\text{vv}} = 230\text{~V}$

Action sur la fréquence:

Moteur asynchrone à cage d'écrouïl

Formule du couple

$$T = \frac{K \cdot V_1^2}{2\pi f} \cdot \frac{R_2}{\frac{R_2^2}{g} + g L_2 (2\pi f)^2}$$

$$T_{max} = \frac{K V_1^2}{2 L_2 (2\pi f)^2}$$

• Inversement proportionnel à f^2

$$f \downarrow T \uparrow$$

$$g_{T_{max}} = \frac{R_2}{L_2 (2\pi f)}$$

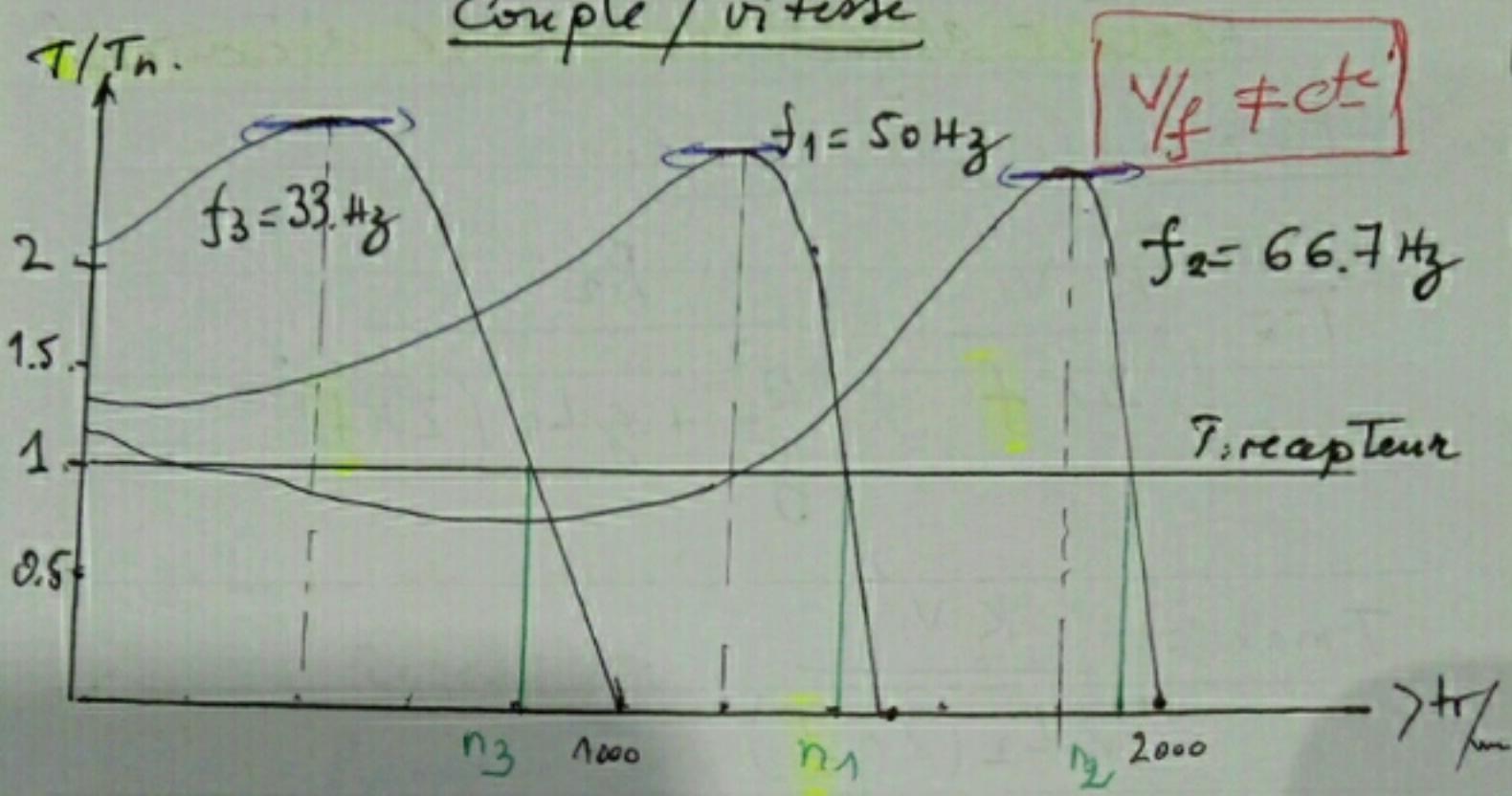
• Inversement proportionnel à f

$$f \downarrow g_{T_{max}} \uparrow$$

$$\boxed{\omega_s = 2\pi f}$$

Incidence sur la Caractéristique

Couple / vitesse



$$\left\{ \begin{array}{l} n_3 = 880 \text{ tr/min} \\ n_{53} = 1000 \text{ tr/min} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} n_1 = 1420 \text{ tr/min} \\ n_{51} = 1500 \text{ tr/min} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} n_2 = 1960 \text{ tr/min} \\ n_{52} = 2000 \text{ tr/min} \end{array} \right.$$

Fonctionnement à Couple Constant

- Pour obtenir un fonctionnement à couple constant, il suffit de maintenir le rapport V/f : constant
- L'organe essentiel de cette commande est le convertisseur qui transforme une énergie électrique à fréquence fixe en énergie électrique à fréquence variable.

$$T_{\max} = \frac{K V_1^2}{2 L_2 (2\pi f)^2}$$

$$\Rightarrow T_{\max} = \frac{K}{2 L_2 (2\pi)^2} \cdot \left(\frac{V_1}{f}\right)^2 \quad |V/f = cte|$$

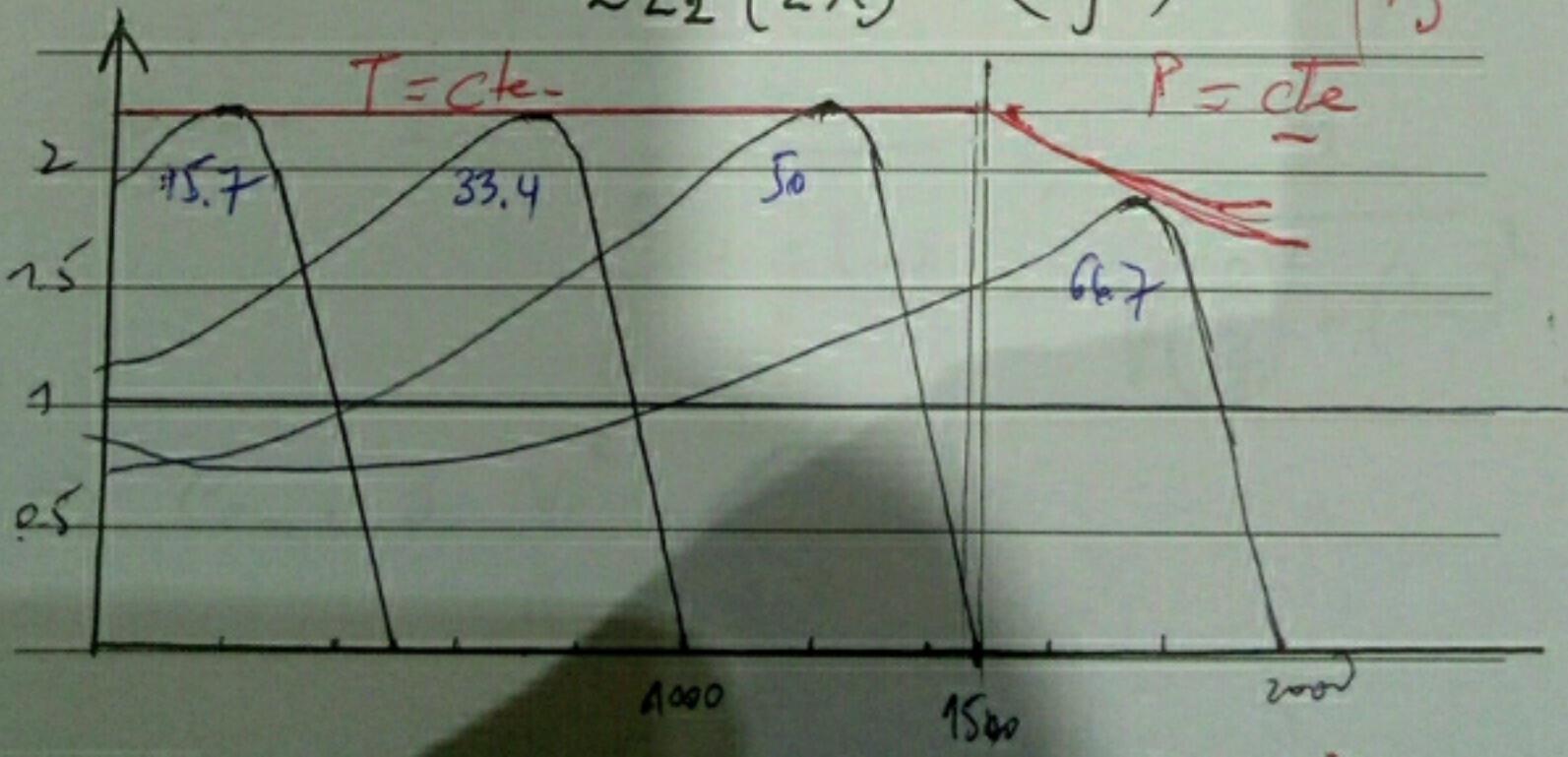
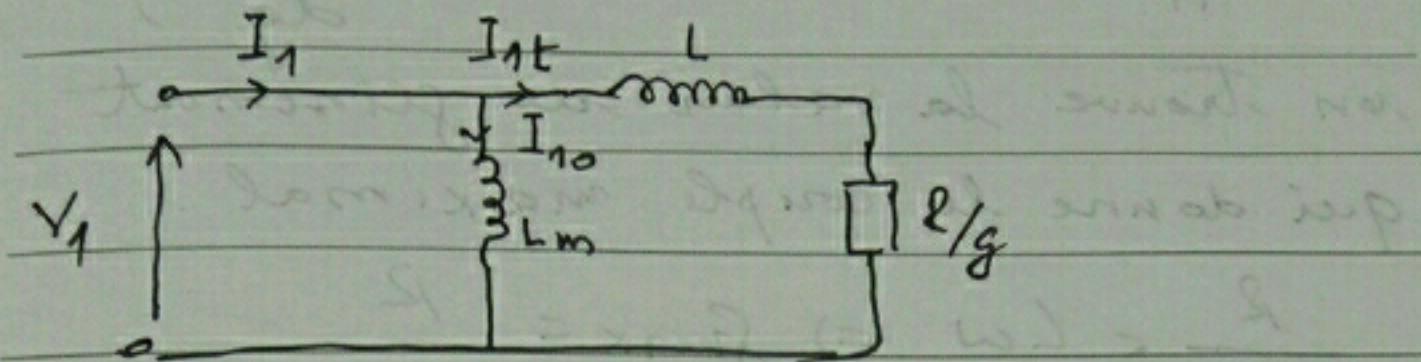


Schéma équivalent à une phase



Cem :

La puissance ELM est celle qui traverse le transformateur parfait; elle est consommée par la seule résistance R/g .

$$P_{\text{em}} = 3 \left(\frac{R}{g} \right) I_{1t}^2$$

$$C_{\text{em}} = \frac{P_{\text{em}}}{R_s} \text{ avec } R_s = 2\pi n_s = 2\pi \frac{f}{P}$$

$$\text{Comme } I_{1t} = \frac{V_1}{\frac{R}{g} + jL\omega} \Rightarrow \frac{V_1}{\sqrt{\left(\frac{R}{g}\right)^2 + (L\omega)^2}}$$

$$\Rightarrow C_{\text{em}} = 3 \cdot \frac{V_1^2}{R_s} \cdot \frac{R/g}{\left(\frac{R}{g}\right)^2 + (L\omega)^2}$$

En effectuant la dérivée $\frac{d \text{Com}}{dq}$;
on trouve la valeur du glissement
qui donne le couple maximal.

$$\frac{R}{g_{\max}} = L\omega \Rightarrow g_{\max} = \frac{R}{L\omega}$$

On en déduit

$$C_{\text{em}}_{\max} = 3 \frac{V_1^2}{R^2 L^2 \omega^2}$$

$$I\left(\frac{q}{g}\right) = m g$$